

# VYSOKÉU ČENÍTECHNICKÉVBRN Ě

BRNOUNIVERSITYOFTECHNOLOGY



#### FAKULTASTROJNÍHOINŽENÝRSTVÍ ÚSTAVFYZIKÁLNÍHOINŽENÝRSTVÍ

FACULTYOFMECHANICALENGINEERING INSTITUTEOFPHYSICALENGINEERING

## CHARAKTERIZACENANOSTRUKTURMIKROSKOPIÍ BLÍZKÉHOPOLE(SNOM)

CHARACTERIZATIONOFNANOSTRUCTURESBYNEAR-FIELDOPTICALMI CROSCOPY (SNOM)

BAKALÁŘSKÁPRÁCE **BACHELOR'STHESIS** 

AUTORPRÁCE AUTHOR

ČOVÁ LENKAPAGÁ

ING.DAVIDŠKODA

VEDOUCÍPRÁCE SUPERVISOR

**BRNO2010** 

Vysokéu čenítechnickévBrn ě,Fakultastrojníhoinženýrství

Ústavfyzikálníhoinženýrství Akademickýrok:2009/2010

# ZADÁNÍBAKALÁ ŘSKÉPRÁCE

student(ka):LenkaPagá čová

který/kterástudujev bakalá řskémstudijnímprogramu

#### obor: Fyzikálníinženýrstvíananotechnologie (3901R043)

ŘeditelústavuVámvsouladusezákonem č.111/1998ovysokýchškoláchaseStudijníma zkušebním řádemVUTvBrn ěur čujenásledujícítémabakalá řsképráce:

#### Charakterizacenanostrukturmikroskopiíblízkéhopo le(SNOM)

vanglickémjazyce:

#### Characterizationofnanostructuresbythenear-fiel dopticalmicroscopy(SNOM)

Stručnácharakteristikaproblematikyúkolu: Seznámenísproblematikoumikroskopieblízkéhopole .M ěřeníoptickýchvlastností nanostruktur.

Cílebakalá řsképráce: OsvojeníprácenamikroskopuSNOM. Charakterizacenanostrukturmetodamiblízkéhopole Seznamodbornéliteratury:

L.Novotny, B.Hecht: Principleofnanooptics. Camb 978-0-521-83224-3 ridgeUniversityPress,2006,ISBN

Vedoucíbakalá řsképráce:Ing.DavidŠkoda

Termínodevzdáníbakalá řsképrácejestanoven časovýmplánemakademickéhoroku2009/2010. VBrn ě,dne25.11.2009

L.S.

prof.RNDr.Tomᚊikola,CSc. Ředitelústavu

doc.RNDr.MiroslavDoupovec,CSc. Děkanfakulty

## Abstrakt

Bakalářská práce se zabývá charakterizací nanostruktur mik roskopií blízkého pole. Uvádí fyzikální principy, na kterých tato metoda pr acuje a popisuje experimentální uspořádání mikroskopie SNOM. Dále se zabývá charakteriza cí litografických struktur připravených metodou fokusovaného iontového svazku a stanovením optického koeficientutransmise.

#### **Summary**

The bachelor theses is aimed to the characterizaton near-fieldopticalmicroscopy(SNOM). There is a provide the description of the experimental set-up of the microscopy. The experimental part discusses the results of determined the description of the lithography structures prepared to the description of the description of the lithography structures prepared to the description of the

Klíčováslova

SNOM,blízképole,evanescentnívlny,rozptylsv ětla,sonda keywords SNOM,near-field,evanescentwaves,lightscatterin g,probe

Prohlašuji,žejsemsvoubakalá řskouprácinatéma,,Charakterizacenanostruktur mikroskopiíblízkéhopole(SNOM)vypracovalasamost atněpodvedenímIng.Davida Škody.Dáleprohlašuji,ževeškerépodklady,zekte rýchjsem čerpala,jsouuvedeny vseznamupoužitéliteratury.Nemámzávažnýd ůvodprotiužitítohotoškolníhodílave smysluustanovení§11zákona č.121/2000Sb.,v četněmožnýchtrestn ěprávních důsledkůvyplývajícíchzustanovení§152trestníhozákona č.140/1961Sb.

••••

VBrn ědne:....

Podnis

Podpis

## Poděkování:

Natomtomíst ěbychrádapod ěkovalaIng.DaviduŠkodovizaodbornévedeníapomo c při řešení problém ů spojených s danou problematikou a Ing. Miroslavu K olíbalovi, Ph.Dzap řípravu vzork ů.Dáled ěkuji také celé mérodin ě ap říteli Josefu Zimkovi za podporub ěhemméhostudia.

# Obsah

Úvod

1.Mikroskopieblízkéhopole	12
1.1Rozlišovacíschopnostoptickýchp řístrojů	12
1.1.1Rayleighovokritérium	12
1.2Mikroskopieblízkéhopole	14
1.2.1Optickétunelování	15
1.2.2Evanescentnívlny	17
1.2.3Rozptylsv ětla	19
1.3.Mikroskopblízkéhopole	19
1.3.1SondySNOM	19
1.3.2Mechanickávidli čka	20
1.3.3Pracovnímódymikroskopu	21
1.4Zobrazovacíartefakty	21
1.4.1Chybyzobrazování	21
1.4.2Topografickéartefakty	22
1.5.MikroskopNTegraSolaris	24
2.Experimenty	27
2.1Vzorky	27
2.2Experimentálnístanoveníkoeficientutransmise	28
2.3Srovnánítopografiem ěřenémikroskopiíSNOMamikroskopiíAFM	31

Závěr

Literatura

## Úvod

Žijeme vdob č, jejímž trendem se stala miniaturizace. Abychom po rozuměli hmotě a struktu ře materiál ů až na atomární úrovni, jsou pot řeba za řízení, která nám tento, pro nás neviditelný sv čt, zviditelní. Prvním pokusem byl sv čtelný mikroskop, který byl vynalezen p řibližně p řed 300 lety. Byl sestrojen kolem roku 1590 bratry Zachariasem a Janem Jannesovými vNizozemí [1]. Byl to velmi zásadní a významný pokrok tehdejšího v čdeckého bádání a jeho dalším zdokonalováním bylo po stupně dosaženo velmi dobrých optických rozlišení. P ři cest č za stále lepší zobrazovací schopností bylo velmi brzo zjišt čno, že užitím sv čtla nelze vid čt objekty menší než je vlnovádélkadopadajícíhozá ření(foton ů).

Vroce 1931 Ernst Ruska a Max Knoll p ředstavili rastrovací elektronový mikroskop, který využívámí stofoton ůelektrony aumož ňujetak dosáhnout, díkymenší vlnové délce elektron ů, vyššího rozlišení než optická mikroskopie. Objeve m piezokrystalů vdruhé polovin ě 19. století a s rozvojem elektrotechnického pr ůmyslu se objevují mikroskopické techniky založené na fyzikál ních principech odlišných než je optická mikroskopie [2]. Využití tunelového jevu dá vá vznik rastrovací tunelové mikroskopii, atomárních sil atomární silové mikrosk opii, magnetických sil magnetické silové mikroskopii aj., které obecn ě dosahují díky interakci velmi ostrého hrotu se vzorkem velmi vysokých až atomárních rozlišení. Tyt o novodobé techniky jsou souhrnně ozna čovány jako rastrovací sondové mikroskopie ( Scanning Probe Microscopy- SPM).

Problémem rozlišení optických p řístrojů se ve svých myšlenkách zabýval E.H.Synge za čátkem 20. století. Ve svých pracích zkoumá vliv p řivedení optické sondydot ěsnéblízkostipovrchu(blízképole),dálezúženívý stupníaperturyaaplikaci piezoefektuvoptickémikroskopii[3,4].Vroce19 84skupinyA.LewiseaD.W.Pohla prezentovalinezávislenasob ěmikroskopiiblízkéhopole(*ScanningNear-fieldOptical Microscopy*–SNOM)[5].Vývojtéto techniky zaznamenal obrovs ký nár ůst uplatn ění vevýzkumuajejívyužitíjestáledopl ňovánodalšímiaplikacemi.

## Kapitola1

#### Mikroskopieblízkéhopole

Mikroskopie blízkého pole se objevuje na konci 20. století a p ředstavuje mikroskopickou metodu vhodnou ke zkoumání optických vlastností vzork ů, jejichž rozměryjsoumenšínežvlnováélkadopadajícíhozá ření.

#### 1.1Rozlišovacíschopnostoptickýchp řístrojů

D ůležitým parametrem každého optického p řístroje je jeho rozlišovací schopnost, která jedánatím, jakp řístrojdokážerozlišit dvablízké bodové objekty. J e ovlivněna vlnovou délkou dopadajícího zá ření, zobrazovacími vadami jednotlivých optických prvk ů, aleiprost ředím, vekterém kzobrazení docházíaj. [6].

#### 1.1.1Rayleighovokritérium

Ernst Abbe, ve své práci zroku 1873, odvodil mate matickou formulaci pro meznírozlišovacíschopnost,tj.nejvyššírozlišova císchopnostoptickéhop řístroje,která je ovlivn čna difrakcí na objektech úm črných vlnové délce dopadajícího zá ření [7]. Optické p řístroje, nap ř. oko, mikroskop a teleskop mají obvykle kruhovou v ýstupní aperturu (pr ůměr výstupního otvoru p řístroje). Bodový zdroj promítnutý p řes tuto aperturu je částečně deformován (vlivem interference) a vytvá ří centrální kruhové maximuma řadusv ětlýchatmavýchmezikruží.D ůvodjez řejmý,navýstupníapertu ře docházíkohybusv ětelnýchvln.

Pro jednoduchost si p ředstavme dva bodové zdroje S  $_1$  a S  $_2$ , viz obrázek 1. Paprskyzt čchtobodovýchzdroj ůsm čřujícídoaperturysvírajíúhel  $\mathcal{G}$ , kterýsenazývá úhlovávzdálenost.



Obrázek 1.: Zobrazení dvou bod  $\[usual S_1 \ usual S_2 \]$  při pr uchodu aperturou, S<sub>1</sub> a S<sub>2</sub> a) daleko od sebe,b) blí zkou sebe–p řevzatoz[6].

Limitní p řípad, kdy poloha centrálního maxima jednoho obrazce je stejná jako poloha prvního minima druhého obrazce, lze ješt ě považovat obrazy za rozlišitelné. Tentop řípad je popisován Rayleighovým kritériem rozlišení, vizobrázek 2, avyjád řen vztahem

$$\sin \vartheta = 1,22\frac{\lambda}{a},\tag{1}$$

kde *a*jepr ůměrkruhovéhootvoru,  $\mathcal{G}$  jeúhlovávzdálenostvradiánecha  $\lambda$ vlnovádélka dopadajícíhosv ětla.



Obrázek 2.: Rozlišovací schopnost, a) obrazy jsou d obře rozlišitelné, b) limitní p řípad (Rayleighovokritérium) c) obrazy jsou nerozlišitel né–p řevzatoz[6].

Pro malé úhly, tedy sin  $\mathscr{G} \approx \mathscr{G}$ , dává Rayleighovo kritérium podmínku pro nejmenší úhlovouvzdálenostdvourozlišitelnýchbod ů[6]

$$\mathcal{G} = 1,22\frac{\lambda}{a}.$$
 (2)

Nejvyšší rozlišovací schopnost dosažená u optické mikroskopie je p řibližně 200nm[5].Bylyvšakvyvinutytechniky,kteréumož ňujíivyššíoptickérozlišení.Jeto mikroskopie blízkého pole (SNOM) využívající princi pu rastrovacích sondových mikroskopií,vizobrázek3.



Obrázek 3.: Nazna čení rozlišovací schopnosti sondové mikrosopie, mikr oskopie blízkéhopoleaoptickémikroskopie.

## 1.2Mikroskopieblízkéhopole

V klasické optické mikroskopii jsou zobrazovány ob jekty v dalekém poli. Zobrazování snejvyššímmožnýmrozlišenímvýrazn ězávisí naoptických parametrech, tedy i na velikosti kruhové apertury mikroskopu. Vy sokého rozlišení je dosahováno tehdy, pokud se zdroj zá ření podobá co nejvíce bodovému zdroji. Cílem je ted y co nejvíce zmenšit kruhovou aperturu pro sv ětelný svazek, a tím dosáhnout co nejlokálnějšího osvícení zkoumaného objektu. Se zmenšováním v elikosti apertury se však siln ěza čínáuplat ňovat vlnovápodstatasv ětla. Řešení tohoto problému umož ňuje mikroskopieblízkéhopole.

Myšlenkaje velmi jednoduchá, atop řivést světelný svazekovlnové délce  $\lambda$  co nejblížek povrchustudované hoobjektudovzdálenos ti *d*tak, abyplatilo *d*<<  $\lambda$ . Dále je nutné tento svazek dostate čně zúžittak, aby velikost výstupní apertury *a*(která jedána průměrem) byla menší než vlnová délka  $\lambda$  procházející ho zá ření, tedy *a* <  $\lambda$ , viz obrázek 4. Blíží mesetak tém ěřbodové muzdroji světelnéhozá ření.

Tento nápad se zdál na po čátku 20. století tém ěř nereálný. V druhé polovin ě 20. století bylynalezenymetody, kterýmilzet ěchtopodmínek dosáhnout.



Obrázek 4: Schematický nákres základní myšlenky mik roskopie blízkého pole – převzatoz[7].

## 1.2.10ptickétunelování

Pojemlokálníhoosv ětlenípovrchujevp řípaděmikroskopieblízkéhopolespjat s optickým tunelováním. Z chování vln p ři pr ůchodu otvorem o velikosti menší než  $\lambda$  použitéhoelektromagnetickéhozá řeníjeznámo, žezmenšením otvoru vytvá říme pro vlnybariéru, vizobrázek 5.



Obrázek5.:Pr ůchodsv ětlazúženouaperturou  $a < \lambda - p$  řevzatoz[8].

Na rozhraní výstupní apertury s okolím se tak vytv oří podmínky podobné úplnému odrazu elektromagnetického zá ření a dochází k vybuzení evanescentních vln. Okolí výstupní apertury lze chápat jako nekone čnou bariéru pro elektromagnetické záření. Tentojevsenazýváanalogickystunelováníme lektronů optickétunelování.

Pro jednoduchost je celý problém p ředstaven v jednorozm ěrném p řípadě konečnébariérynaobrázku6.

oblast I oblast II oblast III 
$$\epsilon = 1$$
  $\epsilon < 0$   $\epsilon = 1$ 

Obrázek6.: Ší řenívlnyvoblastech<br/>sr ůznouhodnotoudielektrickéfunkce  $\epsilon(\omega)$ . Oblasti I a III p<br/> ředstavují vakuum (kde relativní permeabilita  $\mu_r = 1$ ), v oblasti II je spln ěna podmínka<br/>proúplný<br/>odraz.

Kvýpo čtupoužijemeHelmholtzovurovnici

$$\frac{\mathrm{d}^2\psi}{\mathrm{d}x^2} + \varepsilon(\omega)k^2\psi = 0, \tag{3}$$

kde vlnová funkce  $\psi$  reprezentuje elektrické, pop řípadě magnetické pole,  $\varepsilon(\omega)$  je dielektrickáfunkceavlnové číslo *k* jeur čenodisperznímvztahem

$$\omega = ck , \qquad (4)$$

kde cjerychlostsv ětlavevakuua  $\omega$ úhlováfrekvence.

Podmínkyspojitostinarozhraníjsouur čenynásledovn ě:

$$\psi_I(0) = \psi_{II}(0), \tag{5}$$

$$\psi_I(0) = \psi_{II}(0), \tag{6}$$

$$\psi_I(0) = \psi_{II}(0),\tag{7}$$

$$\frac{\partial \psi_I}{\partial x}(0) = \frac{\partial \psi_{II}}{\partial x}(0),\tag{8}$$

$$\psi_{II}(L) = \psi_{III}(L), \qquad (12)$$

$$\frac{\partial \psi_{II}}{\partial x}(L) = \frac{\partial \psi_{III}}{\partial x}(L).$$
(13)

Potom řešenívoblastechI,II,IIjenásledující:

prooblastI

$$\psi_I(x) = Ae^{ikx} + Be^{-ikx},\tag{14}$$

prooblastII

$$\psi_{II}(x) = Ce^{-\sqrt{|\varepsilon|}kx} + De^{\sqrt{|\varepsilon|}kx}, \qquad (15)$$

prooblastIII

$$\psi_{III}(x) = Ee^{ikx} + Fe^{-ikx}.$$
(16)

Konstanty A, B, C, D, E, F vyplývají z hrani čních podmínek pro elektrické amagnetické polenarozhraní, p řičemž prokonstatnu Fplatí F=0, protoženenastává odraz elektromagnetické hovln ční voblasti III. Zp ředpokládáné ho řešení pro oblast II lze vid ět, že elektromagnetickou vlnu voblasti II reprezen tuje exponenciáln ěklesající vlna.

Prov ětšínázornostjedografuvykreslenazávislost  $Re\{\psi(x)\}$ naobrázku7.



Obrázek7.:Ší řenívlnyooblastechI,IIIavznikevanescentnívl nyvoblastiII.

#### 1.2.2Evanescentnívlny

Obecn ělzevyjád řitelektromagnetické zá řenívetvarusou čtunekone čněmnoha rovinnýchvln. Vezme<br/>me-lisinap říkladsložku  $\vec{E}$  elektromagnetické<br/>hopole(složka  $\vec{B}$  jestejná)dostáváme

$$\vec{E}(x, y, z_0) = \iint \vec{A}(k_x, k_y) \exp(ik_x x + ik_y y + ik_z z_0) dk_x dk_y, \qquad (17)$$

kde kjevlnové číslo, vevakuuur čenodisperzním vztahem projednu frekvenci ω

$$\omega = ck . \tag{18}$$

Přiší řenívlnyv prostorutvo řívlnová číslavjednotlivých sou řadnicovýchosáchvlnový vektor  $\vec{k}$ , prokterý platí

$$\vec{k} (k_x, k_y, k_z), \ k^2 = k_x^2 + k_y^2 + k_z^2.$$
 (19)

Pakvsituacikdy

$$k_x^2 + k_y^2 > k^2 (20)$$

hovořímeovznikuevanescentnívlny. Vektor Élzepotézapsatvetvaru

$$\vec{E}(x, y, z_0) = \iint \vec{A}(k_x, k_y) \exp\left(ik_x x + ik_y y + i\sqrt{k_x^2 + k_y^2 - k^2}\right) dk_x dk_y, \qquad (21)$$

kterýreprezentuješí řenívlnvrovin ě x-yaexponenciáln ěklesajícívlnuvesm ěruosy z.

Tentop řípadlzezpodobnitstunelovánímelektron ů.Elektron, který zaur čitých podmínek protuneluje potenciálovou bariéru, chápeme jako vlnu, která je popsána vlnovou funkcí. Pokud elektron narazí na potenciálo vou bariéru o vyšším potenciálu, než je jeho potenciální energie, existuje nenulová pravděpodobnost, že se objeví za bariérou. Po pr ůchodu se zm ění velikost amplitudy vlnové funkce (obdobn ě jako uoptického tunelování). Pravd ěpodobnost p řekonání bariéry závisí na její ší řce. Čím ěpodobnost, že elektron protuneluje. Za bariérou širší bariéra bude, tím víc klesá pravd se elektron voln ě ší ří, avšak s menší amplitudou [9]. Obdobn ě je možné chápat itunelování sv ětelného svazku elektromagnetické vlny SNOM sondou. Na obrázku 8 jsou uvedeny dv ě různé ší řky potenciálových bariér ahustota pravd ěpodobnosti průchoduelektronubariérami.

Vzorek tedy pro sv ětelné vlny p ředstavuje prostor, ve kterém se mohou dále šířit, a proto není zkoumání vzork ů, které mají rovný povrch, vhodné pro pozorování mikroskopií blízkého pole. U mikroskopie SNOM jde s píše o interakci sv ětla se strukturami na vzorku, tedy o pr ůchod a odraz sv ětla. P ředevším jsou analyzovány informace o procházejícím a odraženém sv ětle na t ěchto nerovnostech, pop ř. vjejichblízkémokolí.



Obrázek8.:Hustotapravd ěpodobnostitunelováníelektron ůpotenciálovoubariérou a)širokápotenciálovábariéra,b)úzkápotenciálov ábariéra.

#### 1.2.3Rozptylsv ětla

Rozptylem budeme chápat odklon sv ětelných paprsk ů od p ůvodního sm ěru šíření. Mikroskopií blízkého pole se nejvíce zkoumají nerovné vzorky. Nejvhodn ějším vzorkemjetenkávrstvaconejmén ětransparentnísestrukturamivvrobenýminap říklad leptáním. Když sv ětlo ze sondy protuneluje až ke vzorku se strukturam i, dochází krozptylu sv ětla, vzniku lokálního elektromagnetického zdroje zá ření (pop řípadě stojatých vln), které p ředstavuje optický signál pro mikroskopii SNOM, kter ý je dále vyhodnocován. V p řípadě pr ůchodu zá ření vzorkem (transmise) a odrazu zá ření od vzorku(reflexe)senejednáonicjinéhonežosou četrozptýlenéhozá řenínastrukturách vzorku, kterémají podobnýsm ěr, fázia frekvenci [10].

## 1.3. Mikroskopblízkéhopole

Rastrovací mikroskop blízkého pole je za řízení kombinující přednosti optické mikroskopie spole čně s vysokou rozlišovací schopností sondových mikrosk opií SPM [7]. Princip funkce spo čívá v přiblížení hrotu optické sondy dot ěsné blízkosti vzorku pomocí rastrovacích technik SPM. Na základ ě interakce optického signálu při osvitu optickou sondou se vzorkem nebo sb ěru optického singálu při osvitu v dalekém poli jsouzískávánadataooptických vlastnostech.

#### 1.3.1SondySNOM

Sonda mikroskopie blízkého pole je tvo řena v ětšinou bu ď zost řeným světlovodným vláknem, nebo dutým hrotem mikroskopie at omárních sil, viz obrázek11. V poslední dob ě se za číná objevovat i sonda bez apertury ( apertureless probe). V p řípadě sv ětlovodného vlákna je rastrování hrotu sondy SNOM po povrchu prováděno pomocí mechanické vidli čky (tuning fork). vyza řuje Sonda elektromagnetickévln ěníbu ďdoblízkéhookolípovrchuvzorku, nebohozn ějsbírá.Je tvořena optickým vláknem, které je na jednom svém konci sleptáno do kužele a pokoveno (nej časteji hliníkem nebo st říbrem), aby se zabránilo úniku sv ětla mimo aperturu. Na konci sondy tak z ůstává malý otvor - kruhová apertura - o pr ůměru přibližně 100 nm a více, který osv ětluje vzorek, pop řípadě sbírá sv ětlo z okolí. Takto připravené vlákno je p řipevněno k vidli čce. Do druhého konce optického vlákna se zfokusujesv ětelnýsvazek(laser), pop řípaděp řipojídetektoroptickéhosignálu[7,11].



Obrázek 11.: Sondy mikroskopie SNOM a) mechanická v idlička s optickým vláknem [12],b) dutýhrotsondysaperturou 100nm(pohled zespodu),c) dutý AFM hrot[7].

#### 1.3.2Mechanickávidli čka

Piezoelektrické k řemenné mechanické vidli čky se používají v mikroskopii blízkého pole jako pom ěrně levná a jednoduchá za řízení pro detekci vzdálenosti mezi hrotem sondy a vzorku. K řemenné krystaly mají schopnost vytvá řet elektrické pole běhemmechanického namáhání, vykazují tedy piezoelekt rické vlastnosti. Protojetedy v systémech využíváno této vidli čky spole čně se zp ětnovazební smy čkou, a tyto systémydosahují velmivysoký chcitlivostí, typicky v řádechpikonewton ů.

Krastrovánípopovrchuvzorkusevyužívápiezoske ner. Snímáním povrchu se vytváří sou časně matice diskrétních hodnot topografického i optické ho signálu. Vertikální vzdálenost je kontrolována snímáním ampl itudy mechanického kmitání vidličky(atedvisondy)nakonstantní(rezonan ční frekvenci) v laterálním sm ěru.Zde jde o podobnost s ostatními SPM technikami. Kv ůli p řivedení hrotudot ěsné blízkosti vzorku a kontroly výšky sondy je zde použito podobn ých princip ů jako u detek čních metod AFM a STM. V p řípadě mechanické vidli čky je na základ ě zm ěny amplitudy kmitání zp ětně kontrolována vzdálenost sondy a vzorku. Rozdíl od bezkontaktních technik SPM je pouze v laterárním kmitání vidli čky oproti vertikálnímu kmitání hrotu vbezkontaktnímmóduSPM.

Umikroskopu SNOM se používázp ětnávazbatypu shear-force. Její principje založennavyhodnocování amplitudy laterárních vibr acíhrotusondynajejírezonan ční frekvenci vblízkosti povrchu vzorku. Amplituda kmi tání sondy je v ětšinou malá (přibližně 10nm), aby se zabránilo degradaci optického rozli šení. Protože tato metoda je mén ě citlivá na nerovnosti na povrchu je pro optimální zobrazení s tímto typem zpětnévazbyvýb ěrvzorkuomezennarovnépovrchy. Rovn ěžsepoužívámalárychlost v pr ůběhu rastrování (0,5 řádku/s v závislosti na velikosti rastrovacího pole) kv ůli dostatečnémuvyhodnocenísignál ů[13].Lzepracovatvedvourežimech, kterésouvise jí sezp ětnouvazbou.

a) Režim konstantní výšky – výška, ve které bude so nda skenovat je konstantní, bez ohledunatvarpovrchuvzorku. Tentorežimbynem ělbýtpoužitunerovných povrch ů, kdyhrozízni čenísondy. b) Režim konstantní vzdálenosti sondy od vzorku – v zdálenost v každém bod ě rastru mezi sondou a vzorkem je udržována konstantní po ce lou dobu m ěření, tedy zp ětná vazbabudeudržovatkonstantníamplitudukmitáníme chanickévidli čky.

## 1.3.3Pracovnímódymikroskopu

V mikroskopii SNOM se využívár ůzných pracovních mód ů a jejich kombinací vzávislostina charakteru az jiš ťované informacií ovzorku.

Existují čtyřizákladnípracovnípracovnímódy:

- osvitový transmisní mód ( *Illumination Transmission Mode* ) sonda je zdrojemzá ření,kesb ěruprocházejícíhozá řenídocházípodvzorkem,
- osvitový reflexní mód ( *Illumination Reflection Mode* ) sonda je zdrojem záření, kesb ěruodraženéhozá řenídocházíoptický miza řízenímivokolí sondy,
- sběrný trasmisní mód ( *Collection Transmission Mode* ) používá se pro průhledné vzorky, kdy sonda slouží jako vstupní clona pro sběr záření přivedenéhozespoduvzorku,
- sběrný reflexní mód ( *Collection Reflection Mode* ) používá se pro neprůhledné vzorky, kdy sonda slouží jako vstupní clona pro sb ěr zá ření vznikléhop řivedenímsv ětlanavzorek.

Tyto módy m ůžeme v závislosti na aplikaci vzájemn č kombinovat se sb črem nebo osvitem v dalekém nebo blízkém poli. V této práci s e využívá sou časně transmisní areflexnímód.Osv čtlenívzorkujeprovád čnosondouvblízkémpoliakesb črusignál ů zreflexníatransmisnív čtvemikroskopudocházívdalekémpoli.

## 1.4Zobrazovacíartefakty

Sou částí každého m ěření je spravná interpretace nam ěřených dat a vylou čení zobrazovacíchartefakt ůzp ůsobenýchnedokonalostíza řízení.

#### 1.4.1Chybyzobrazování

Diskutovaným tématem všech zobrazovacích technik j sou chyby zobrazování av ěrohodnostnam ěřenýchdat. Vmikroskopiích SPM sevyskytujecelá řadaartefakt ů. Některétypy jsouspole čnéprovšechnymetody, jiné jenspecifické.

Detek ční system (v tomto p řípadě *PhotoMultiplier Tube* - PMT) vyhodnocuje jentu částinformací ze zdroje, která se dostane do optick ých za řízení, viz obrázek 12. Můžeme tak říct, že snímaný obraz, je jen částečná kopiw originálu. D ůležitá je tedy kvalitakopie, astím souvisí vyhodnocování získan ých dat [14].



Obrázek 12.: Detek ční system dokáže vyhodnotit jen část informací ze zdroje – převzatoz[14].

P ři zobrazování s velmi vysokou rozlišovací schopnost í, tedy v p řípadě mikroskopie blízkého pole, je nutné vzít v úvahu i všechny možné chybné aspekty měřících p řístrojů nap ř. hystereze piezo-krystal ů, chybný signal zp ětné vazby, vliv velikosti a tvaru hrotu, omezení sb ěru dat atd. Tyto nedokonalosti se promítají do získanéhoobrazuvpodob ěartefakt ů.Tyobecn ěp ředstavujíztrátuinformaceovzorku.

#### 1.4.2Topografickéartefakty

Vmikroskopiiblízkéhopolejeoptickýsignálsváz ánstopografickýmsignálem. V praxi to znamená, že jakákoliv topografická chyba se promítne i do optických signálůtransmiseareflexe. V případětétobakalá řské práce se autorka zam ěřila pouze na vyhodnocování transmisního signálu, informace z reflexního signálu nebyla vyhodnocována.

#### Topografie

Primárním signálem všech mikroskopií SPM je inform ace o topografii. Kontrolou vzdálenosti sondy od zkoumaného povrchu z pětnou vazbou dochází k vyhodnocování reliéru povrchu, tedy topografie. T otéž platí i pro mikroskopii blízkého pole, jejímž hlavním ú čelem je pozorování optických vlastností struktur o velikostech n ěkolikanásobně menších než  $\lambda$  dopadajícího sv ětla. Informace o topografii nanostruktur je zkreslena reálnou veli kostí SNOM sondy (obvykle zakončena aperturou o velikosti 100 nm), a proto hraje po uze podp ůrnou roli p ři získávání optických signál ů. Další degradací topografického signálu je laterál nípohyb řesnostvevykreslování profiluvzorku. V praxitoz hrotusondy, atímmenšíp namená, žem ěření výšky ur čitých struktur, jako nap říkladhloubky vyleptaných otvor ů, nemusí úplněodpovídatskute čnosti.

#### Konvoluce-zrcadleníhrotu

Konvoluce pat ří mezi nej častější topografické chyby. Jestliže je zobrazován povrch, kterýobsahujestrukturyjejichžlaterární rozměrjemenšínežší řkahrotu, dojde k zám ěně, tedy místo struktury na povrchu vzorku bude nasní mán tvar hrotu. V topografii se tak neobjeví povrch vzorku, ale pov rch hrotu. P ři této konvoluci se zachovává výšková informace, viz obrázek 13. Zjišt ění vlivu zrcadlení je možné ur čit pozorováním, zda se v obraze neobjeví struktury ste jného tvaru i orientace (velikost může býtr ůzná, závisí na velikosti píku povrchu). Dále je mož né zkusitoto čit vzorek, protožezrcadlený hrotmusíz ůstatvp ůvodní orientaci.



Obrázek13.:Vlivreálnévelikostihrotusondy-p

řevzatoz[15].

#### Vlivzp ětnévazby

Není-li dob ře nastavena zp ětná vazba, mohou se vobraze objevit chybná data. Je-li její hodnota p říliš vysoká, nastávají oscilace a vobraze se objev uje chybná periodická struktura, která má snadno detekovatelný charakter. V n ěkterých p řípadech dochází kvýrazným zákmit ům p řip řekonávání nerovností na vzorku. P řip říliš nízké hodnotězp ětné vazby hrotzcelanesleduje detaily apovrch se jeví hladký. Rozpoznání slabé vazby je obecn ě obtížné, pokud není částečně známá strukturu vzorku. Hodnotu zpětné vazby lze kontrolovat srovnáním po sob ě jdoucích zobrazení jednoho a téhož řádku. Ten by se m ěl co nejvíce p řekrývat. Protože zp ětná vazba udržuje v pr ůběhu rastrování nastavenou hodnotu, pat ří do této oblasti také artefakty zp ůsobené jejím špatnýmnastavením.

#### Tvarhrotu

Tvar hrotu je nejcitliv ějším faktorem systému. Jeho poškození zásadním způsobemovliv ňujenam ěřenádata. Je-lihrotn ějakýmzp ůsobempoškozen, můžedojít knesouladumezioptickýmatopografickýmsignálem. Tenseprojevítak, žejedna část hrotu sepodílí na interakci se vzorkem adruhá část hrotu jejosvětluje (většinou mimo požadovanou oblast), vizobrázek 14.

a) transmise



Obrázek 14.: Vliv tvaru hrotu, posunutí signálu top o10 μm,a)transmise,b)topografieac)sjednocenísign

ografie a transmise p řibližně álutopografieatransmise.

#### Hysterezepiezo-krystal ů

P řenosové zpožd ění reálné hodnoty na sníma či ovliv ňuje snímání struktur v podob ě protáhlejší útvar ů, tedy malým zkreslením skute čného tvaru struktury. Důvodem je hystereze piezo manipulátor ů, která zap říčiňuje, že se piezo manipulátor nevrátídop ůvodnípolohy[15].

#### **1.5.MikroskopNTegraSolaris**

Všechnapozorování am ěření v rámci této bakalá řsképrácebylaprovád ěnana mikroskopu NTegra Solaris firmy NT-MDT [16]. Jedná se o za řízení pro studium vzorkůpomocímikroskopieblízkéhopoleSNOM.

Mikroskop se skládá zn ěkolika částí. Držák vzork ů je umíst ěn na základn ě invetovaného mikroskopu Olympus IX 70, která obsahu je i mikroposuv µm vrovin ě vzorku. Nad ní je umíst ěna m ěřící hlava vybavená 50  $\mu$ m  $\times$  50 mikroposuvem 100  $\mu$ m × 100  $\mu$ m × 6  $\mu$ m, do které se zasouvá optické vlákno připevněné na kmitající vidli čku (*tuning fork* pro detekci *shear-force*), viz obrázek 9. Vtéto hlav ě se nachází i optická soustava pro zam ěřování a osvit vzork ů zbo čního pohledu. Tato konfigurace umož ňuje využít jak reflexní, tak i transmisní sb ěrný aosvitovýmod, vizobrázek 10. Podleaplikacelze rastrovatbu d'sondounebovzorkem. Celý systém je umíst ěn na aktivním antivibra čním stole a prostor kolem mikroskopu zatemněn. Prom ěření jevy užíváno optické vlákno

typ Nufern 405HB o apertu ře menší než 100 nm p řipevněné kvidli čce o rezonan ční frekvencip řibližně 180kHz[17]. Proosv ětlování se využíválaser ů ovlnových délkách  $\lambda$ =532nm(zelená barva, výkon5mWa10mW)a  $\lambda$ =632nm(červená barva, výkon 10mW), prodetekci fotoná sobi če HamamatsuH5784-04 prooblastvlnových délek 185 nmaž850nm[18].



Obrázek9.:MikroskopblízkéhopoleNTegraSolaris –p řevzatoz[7].

Současné uspo řádání mikroskopu SNOM dovoluje m ěřit ve sb ěrném transmisním/reflexnímaosvitovémtransmisním/refle xnímmódu,vizobrázek10.



Obrázek 10.: Schematický nákres pracovních mód ů mikroskou NTegra Solaris – převzatoz[7].

## 2Kapitola

## Experimenty

V této části bakalá řské práce jsou prezentovány výsledky práce namikro skopu SNOM NTegra Solaris a vyhodnoceny optické vlastnost i vzork ů. Byly stanoveny koeficienty transmise elektromagnetického zá ření vzork ů sdefinovanými strukturami, které byly vyrobeny fokusovaným iontovým svazkem (*Focused Ion Beam –*FIB) do tenké vrstvy kovu na substrátu k řemenného skla (*quartz*). Dále se zabývá srovnáním topografie zm ěřené mikroskopem SNOM (obraz je vyhodnocován zp ětnou vazbou *shear-force*) a mikroskopem atomárních sil (*Atomic Force Microscopy –*AFM), který narozdílodmikroskopieSNOMposkytujereálnouinf ormaciovýšcepovrchuvzorku.

## 2.1Vzorky

Mikroskopem SNOM byly zkoumány dva typy struktur. První vzorek – Struktura I - tvo ří tenká vrstva chromu o tlouš ť ce 200 nm napa řená na sklen ěný substrát. Doní bylo až na substrát vyleptáno dev ět děro průměru 100, 200, 400, 800, 1200, 1600, 2000, 3000 a 4000 nm, vizobrázek 16.



Obrázek 16.: Struktura I - dev ět d ěr vchromové vrstv ě, m ěřeno na rastrovacím elektronovémmikroskopu( *ScanningElectronMicroscopy* –SEM).

Druhý vzorek obsahuje sady struktur vyleptaných do zlaté vrstvy o tlouš ťce 50 nm, která byla naprášena také na k řemenný substrát. První z nich – Struktura II - představujeop ětdev ětd ěrodefinovanémpr ůměru(analogieseStrukturouI). Dálejeto pole čtvercových struktur–Struktura III-orozm ěrech  $5 \times 5 \ \mu m^2$  ar ůzně proleptané hloubce, vizobrázek 17.



Obrázek 17.: Struktura III – čtvercové struktury o různých hloubkách, měřeno na mikroskopuSEM.

#### 2.2Experimentálnístanoveníkoeficientutransmise

Prvním úkolem bylo stanovení koeficientu pr ůchodu intenzity prošlého sv ětla vůči intenzit ě sv ětladopadajícího-koeficientu transmise na Struktu ře Ia Struktu ře II v závislosti na pr ůměru d ěr, viz obrázek 18 a obrázek 19. Dále byl zm ěření intenzit vypočten koeficient transmise pro jednotlivé čtverce na Struktu ře III, viz obrázek 20. Měření probíhalo v osvitovém transmisním módu, kdy hro t je použit jako zdroj elektromagnetického zá ření a interakce mezi hrotem a vzorkem je sbírána fotonásobičemvdalekémpolitransmisnív ětvemikroskopuNTegraSolaris.



Obrázek 18.: Struktura I. Informaceoa) topografii SNOMmikroskopemNTegraSolaris.



¢ 拍 507 8 9 12 ġ ŵ 2 25 ù 5 10 15 20 30 μm b)

Obrázek19.:StrukturaII.Informaceoa)topografi SNOMmikroskopemNTegraSolaris.

R

箱

8

12.11

9

ŵ

=



Obrázek20.:StrukturaIII.Informaceoa)topograf SNOMmikroskopemNTegraSolaris.

20

15 μm

a)

10

:3

25 30

iiab)prošléintenzit ěsv ětla. M ěřeno

iab)prošléintenzit ěsv ětla. M ěřeno

ab)prošléintenzit ěsv ětla. M ěřeno



Velikost intenzity dopadajícího zá ření – resp. zesílení fotonásobi če při konkrétnímexperimentu-bylaprodanouoblaststru kturkonstantní.Jednotlivédíry a čtverce byly snímány odd ěleně. Vyhodnocování prošlého zá ření bylo provád ěno odečtenímvýstupníchhodnotelektrickéhonap ětízfotonásobi čeprodanoustrukturuza pomoci ovládacího programu Nova 1443. Koeficient tr ansmise *T* byl vypo čten ze vztahu

$$T = \frac{I_{str}}{I_{dop}},$$
(22)

kde  $I_{str}$  (struktura) je intenzita sv ětla zaznamenaná fotonásobi čem průchodem přes strukturua  $I_{dop}$ (dopadající)jeintenzitadopadajícíhosv ětla.

#### KoeficienttransmiseproStrukturyIaII

Motiv Struktura Ia Struktura II byl vyleptán dod vou odlišných tenkých vrstev, Struktura I do naprášené vrstvy chromu a Struktura II do zlaté vrstvy. Každá zt čch to vrstev propouští sv čtlo jinak, a proto byl vyhodnocován vliv pr ůsvitnosti vrstvy na stejně definované polestruktur.

P ředpokládejme, žeudírysnejv ětším průměrem (4000nm) veškerédopadající záření projde. Intenzita prošlého sv ětla od ostatních d ěr je proto relativn ě vztažena ktéto hodnot ě. Bylo pozorováno, že v závislosti na velikosti pr ůměru díry klesá průchod dopadající sv ětla. Kv ůli nízké mu od stupu signálu a šumu nebylo u poslední ch třech d ěr (400, 200, 100 nm) možné tento koeficient stanovi t, a proto nebyla analyzována. Srovnání pr ůměrných hodnot koeficient ů transmise Struktury I a Struktury II jenaobrázku 21.

Srovnání koeficientů transmise pro Au a Cr vrstvu



Obrázek 21.: Srovnání koeficient ů transmise prostruktury nachromové a zlaté vrstv ě. Zgrafu vyplývá, že sklesajícím průměrem děr u chromové vrstvy klesá i koeficient

transmise. Podobný trend platí i pro zlatou vrstvu, ale pokles je menší, jak bylo očekáváno.

#### KoeficienttransmiseproStrukturuIII

Vp řípadě druhého vzorku se čtvercovými strukturami byla stanovena závislost průchodusv ětlanahloubceproleptání, vizobrázek 22. Zdesep ředpokládá, žeu čtverce snejv ětší hloubkou proleptání projde nejvíce dopadajícího zá ření. Intenzita prošlého světla od ostatních čtverců je proto stejn ě jako u motivu Struktura I a Struktura II relativně vztažena ktéto hodnot ě. Z m ěření je patrné, že oproti o čekávání stále se snižující hodnoty koeficientu transmise, dochází p ři hloubce p řibližně 130 nm k lokálnímu zvýšení koeficientu transmise. Tento je v prozatím nelze uspokojiv ě vysvětlit.



Obrázek 22.: Závislost koeficientu transmise na hlo ubce proleptání struktury. Zde již není trend tak p římý. Struktura propouští pln ě sv ětlo p řibližně do 130 nm hloubky proleptání, potétentotrendklesá.

# 2.3Srovnánítopografiem ěřenémikroskopiíSNOM amikroskopiíAFM

V mikroskopii blízkého pole je topografický signál vyhodnocován zp ětnou vazbou typu *shear-force*. Narozdíl od mikroskopie atomárních sil (AFM) tent o typ zpětné vazby neposkytuje reálnou informaci o topografi i vzorku. Protobylazaú čelem srovnání zm ěřena topografie Struktury I jak mikroskopií SNOM, ta k i mikroskopií AFM. Jak je z řejmé zobrázku 23, tlouš ťka Crvrstvym ěřená mikroskopií AFM je pro jednotlivé díry tém ěř konstantní a dosahuje p řibližně 200 nm. Tlouš ťka vrstvy stanovená mikroskopií SNOM sem ění. Toje zp ůsobeno, zejmé na umenších struktur, velikostí hrotusondy, kdyu AFM mikroskopumákone chrotub ěžně polom ěrjednotku

nanometrů, zatímco SNOM sonda je zakon čena aperturou o pr ůměru 100 nm a výše. Několikanásobně v ětší zaoblení hrotu proto zp ůsobuje chybné informace o tlouš ťce vrstvy. Tam kde je vliv tvaru hrotu zanedbatelný (v elké pr ůměry), se tlouš ťka vrstvy přílišnelišíodskute čné.



Obrázek 23.: Srovnání tlouš ťky proleptané chromové vrstvy m ěřené mikroskopem SNOM a mikroskopem AFM. Zgrafu vyplývá, že srovnán í tlouš ťky vrstvy zm ěřené mikroskopem AFM a SNOM pro díry o pr ůměru menším než 3000 nm si vzájemn ě neodpovídá.

#### Závěr

Cílem této práce bylo seznámení se smikroskopií b lízkého pole a m ěření struktur o velikostech srovnatelných svlnovou délk ou  $\lambda$  dopadajícího zá ření. Byly popsány fyzikální principy, technická problematika ahlavní části mikroskopu SNOM. Dále jsou uvedeny specifické zobrazovací chyby této metody. Vzáv ěru kapitoly 1 je představen mikroskop blízkého pole NTegra Solaris a c elé experimentální za řízení na ÚstavufyzikálníhoinženýrstvíFSIVUTvBrn ě, nakterémbylam ěřeníuskute čněna.

Celkem byly na mikroskopu SNOM m ěřeny dva vzorky. První vzorek – Struktura I tvo řena devíti dírami o definovaném pr ůměru v tenké vrstv ě chromu o tlouš ťce 200 nm na sklen ěném substrátu. Druhý vzorek - Struktura II, kterou analogicky se Strukturou I tvo ří dev ět d ěr stejného pr ůměru, a Struktura III tvo řená sadou čtvercovýchpolívtenkévrstv ězlataor ůznéhloubceproleptání.

U vzork ů Struktura I a Struktura II byla mikroskopem SNOM s ledována intenzita transmisního signálu vzávislosti na veli kosti struktury. Pro porovnání byl zode čtených hodnot transmise (projednotlivé díry) stano ventransmisníkoeficientpro každoudíruvzávislostinamateriálutenkévrstvy. Zestanovenýchkoeficint ůvyplývá, že zmenšením pr ůměru díry nastává pokles pr ůchodu světla pro ob ě struktury. U Struktury II (na zlaté vrstv ě) je ovšem podle o čekávání tento pokles mírn ější díky menší hodnot ě transparentnosti tenké vrstvy zlata. U Struktury I byla navíc porovnávánanam ěřenátopografiesm ěřením namikroskopu AFM, který dává reálnou hodnotuvýšky, atímprozkoumánav ěrohodnostnam ěřenévýškymikroskopemSNOM. Podle nam ěřených dat na mikroskopu SNOM se prokázalo, že pro m alé pr ůměry d ěr tyto hodnoty nekorespondují sm ěřením na mikroskopu AFM. To je zp ůsobeno rozdílnou geometrií a polom ěrem k řivosti hrot ů používaných pro jednotlivé mikroskopie.

UStrukturyIIIbylaop ětzm ěřenatransmiseabylstanovenkoeficienttransmise tentokrát vzávislosti na hloubce proleptání tenké vrstvy zlata. Ze získaných hodnot transmisebylozjišt ěno,žep řihloubceproleptání 130nmdocházíklokálnímuzvý šení transmisníhosignálu, jehožp ůvodzatímneníznám.

## Literatura

- [1] http://www.quido.cz/objevy/mikroskop.htm,[cit. 19.5.2010].
- [2] http://www.piezo.com/tech4history.html,[cit.1 9.5.2010].
- [3] E.H.Synge, Asuggestedmethodforextendingthemicroscopic resolutionintotheultramicroscopicregion ,PhilosophicalMagazineSeries7, 1928,p.356-362,ISBN:0–511–16811–X.
- [4] E.H.Synge, *Anapplicationofpiezoelectricitytomicroscopy* ,Philosophical MagazineSeries7,1932,p.297-300.
- [5] http://www.nanonics.co.il/index.php?page\_id=149,[cit.19.5.2010].
- [6] J.Hofmann,M.Urbanová, *FyzikaI*, p.188-189,VysokáškolachemickotechnologickávPraze,studijnímateriályhttp://v ydavatelstvi.vscht.cz/knihy/ uid\_ekniha-001/pages-pdf/189.html,[cit.19.5.20 10].
- [7] Ing.D.Škoda, *Charakterizace1-DnanostrukturmetodamiSPM*, dizerta ční práce,Brno2010,p.11-20.
- [8] http://www.azonano.com/details.asp?ArticleID=1 205,[cit.19.5.2010].
- [9] D.Halliday,R.Resnick,J.Walker, *Fyzika*, p.1046-1047, VUTIUMaPROMETHEUSPraha,2000.
- [10] J.C.Stover, *Opticalscattering:measurementandanalysis* ,p.5, SPIESocietyofPhoto-OpticalInstrumentationEngi ,1995.
- [11] http://www.olympusmicro.com/primer/techniques/ nearfield/ nearfieldprobes.html,[cit.19.5.2010].
- [12] http://www.fkf.mpg.de/kern/research/nanooptics/asnom/basics/SNOM.png/ view.html,[cit.19.5.2010].
- [13] http://www.olympusmicro.com/primer/techniques/ nearfield/nearfieldintro.html, [cit.19.5.2010].
- [14] R.J.Oldfield, *Lightmicroscopy:anillustratedguide* ,p.8,Mosby,1993.
- [15] http://atmilab.upol.cz/mss/mss43.html,[cit.1 9.5.2010].
- [16] http://www.ntmdt.com/device/ntegra-solaris,[c it.19.5.2010].
- [17] http://www.ntmdt-tips.com/catalog/snom/green/p roducts.html,[cit.19.5.2010].
- [18] http://sales.hamamatsu.com/en/products/electro ntubedivision/detectors/ photomultiplier-modules/part-h5784-04.php,[cit.1 9.5.2010].